# Sensor-less rotation speed detection circuit for DC motor connects motor to constant current source during measurement phase

Patent number:

DE19931921

**Publication date:** 

2001-01-11

Inventor:

TRINSCHEK MARTIN (DE)

Applicant:

HELLA KG HUECK & CO (DE)

Classification:

- international:

G01P3/48; H02P7/28; G01P3/42; H02P7/18; (IPC1-7):

G01P3/481; H02P7/06

- european:

G01P3/48; H02P7/28A

Application number: DE19991031921 19990708 Priority number(s): DE19991031921 19990708

Report a data error here

### Abstract of **DE19931921**

The circuit includes a motor driver (D) which controls the motor (M) using a pulse-width modulated voltage or a voltage generated by a switching regulator. An evaluation block (E) determines the actual rotation speed from the variation with time of the motor voltage. A speed regulator (C) controls the motor driver based on the actual speed and the desired speed of the motor. A current source (B) supplies the motor with a constant current in the speed measuring phase. An Independent claim is included for a method of measuring the speed of a DC motor without using sensors.

Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide



## **BUNDESREPUBLIK DEUTSCHLAND**



### **DEUTSCHES** PATENT- UND MARKENAMT

## Patentschrift <sub>®</sub> DE 199 31 921 C 2

② Aktenzeichen:

199 31 921.9-52

② Anmeldetag:

8. 7.1999

43 Offenlegungstag:

11. 1.2001

Veröffentlichungstag

der Patenterteilung:

14. 3. 2002

இ Int. Cl.<sup>7</sup>: G 01 P 3/44 H 02 P 7/06

G 01 P 3/48

Innerhalb von 3 Monaten nach Veröffentlichung der Erteilung kann Einspruch erhoben werden

(3) Patentinhaber:

Hella KG Hueck & Co., 59557 Lippstadt, DE

② Erfinder:

Trinschek, Martin, 59067 Hamm, DE

(56) Für die Beurteilung der Patentfähigkeit in Betracht gezogene Druckschriften:

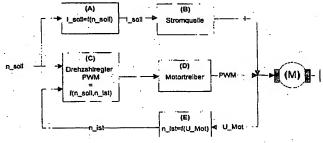
> 44 37 750 A1 DE DE 33 07 547 A1

22 58 094 A GB

(A) Schaltung und Verfahren zur sensorlosen Drehzahlmessung eines Gleichstrommotors

Schaltung zur sensorlosen Drehzahlmessung eines Gleichstrommotors mit einem Motortreiber (D), der den Motor (M) mittels einer pulsweitenmodulierten Spannung (PWM) oder einer von einem Schaltregler erzeugten Spannung ansteuert, mit einem Auswerteblock (E) für die Motorspannung (U\_Mot), welcher die Istdrehzehl (n\_ist) des Motors (M) in einer Drehzahlmeßphase bei ausgeschaltetem Motortreiber (D) aus dem Verlauf der Motorspannung (U\_mot) bestimmt.

mit einem Drehzahlregler (C), welcher den Motortreiber (D) in Abhängigkeit von der Istdrehzahl (n\_ist) und der Solldrehzahl (n\_soll) des Motors (M) ansteuert, und einer Stromquelle (B), welche den Motor (M) in der Drehzahlmeßphase mit einem konstanten Strom versorgt.



#### Beschreibung

[0001] Die Erfindung betrifft eine Schaltung und ein Verfahren zur sensorlosen Drehzahlmessung eines Gleichstrommotors.

[0002] Es ist ein übliches Verfahren, die Drehzahl eines Gleichstrommotors aus der Kommutierungswelligkeit des Ankerstroms zu bestimmen. Bei einer Ansteuerung des Gleichstrommotors mit einer pulsweitenmodulierten Spannung oder einer von einem Schaltregler erzeugten Spannung 10 ist zur Drehzahlbestimmung die Ansteuerung zu unterbrechen. Nachteilig hierbei ist, daß während der Meßphase die Drehzahl des Motors absinkt. Will man diesen Nachteil gering halten, muß die Dauer der Meßphase möglichst klein gehalten werden, was aber die Genauigkeit des Meßergeb- 15 nisses vermindert. Weiterhin ist nachteilig, daß während der Meßphase der Motorstrom abreißt, und die Motorwicklungen jedesmal beim Wiedereinschalten der Spannung mechanisch beansprucht werden, was zu einer verstärkten Geräuschentwicklung des Motors führt und die Lebensdauer 20 des Motors vermindert.

[0003] Es ist die Aufgabe der Erfindung, eine Schaltung und ein Verfahren zur sensorlosen Drehzahlmessung eines Gleichstrommotors zu schaffen, welche auf einfache und kostengünstige Weise die genannten Nachteile vermeiden. 25 [0004] Die Lösung dieser Aufgabe ist durch die Merkmale der Ansprüche 1 und 7 beschrieben. Hierbei wird der Motor in der Meßphase durch eine Konstantstromquelle angesteuert, so daß der Motorstrom während der Meßphase nicht abreißt.

[0005] Aus den Druckschriften DE 44 37 750 A1, GB 2 258 094 A und DE 33 07 547 A1 sind Schaltungen und Verfahren zur sensorlosen Drehzahlmessung eines Gleichstrommotors bekannt, die einzelne Merkmale der nebengeordneten Ansprüche 1 und 7 aufweisen, z. B. Motor- 35 treiber, Auswerteblock und Drehzahlregler. Eine Stromquelle, welche den Motor in der Drehzahlmeßphase mit einem konstanten Strom versorgt, geht aus diesen Schriften nicht hervor.

[0006] Vorteilhafte Ausgestaltungsmöglichkeiten Konstantstromquelle sind in den Unteransprüchen beschrie-

[0007] Die erfindungsgemäße Schaltung und das erfindungsgemäße Verfahren werden im folgenden anhand der Zeichnung verdeutlicht.

[0008] Es zeigen:
[0009] Fig. 1 ein Ausführungsbeispiel der erfindungsgemäßen Schaltung als Blockschaltbild,

[0010] Fig. 2 ein Diagramm des zeitlichen Verlaufs der Motorspannung während der Ansteuerungs- und Meßphase. 50 [0011] Die Schaltung besteht aus folgenden Funktionsblöcken (siehe Fig. 1):

[A] In dieser Sollwertvorgabeeinrichtung wird der einzuprägende Strom (I\_soll) in Abhängigkeit von der 55 Drehzahl (n\_soll) generiert.

[B] Stromquelle. Die Stromquelle erzeugt aus dem Signal (I\_soll) den Strom (I).

[C] Drehzahlregler

[D] Motortreiber

[E] Auswerteblock. Hier wird die gemessene Motorspannung (U\_Mot) ausgewertet und daraus ein Drehzahlsignal (n\_ist) generiert.

[0012] Die Drehzahlerfassung erfolgt nach folgendem 65 Verfahren (siehe Fig. 1 und 2):

[1] Zunächst ist wird der Motor (M) mit Hilfe einer

pulsweitenmodulierten Spannung (PWM) angesteuert. [2] Zur Beginn der Meßphase wird der Motortreiber (D) ausgeschaltet und die Stromquelle (B) eingeschal-

Der Auswerteblock (E) wertet die Spannung (U\_Mot) während der Meßphase aus. Bedingt durch die Kommutierung verändert sich der Innenwiderstand des Motors (M). Da der Motorstrom durch die Stromquelle (B) konstant gehalten wird, wird der EMK-Anteil der Spannung (U\_Mot) durch einen stark ausgeprägten Wechselstromanteil überlagert, dessen Frequenz der Drehzahl des Motors (M) proportional ist. Dieser Wechselstromanteil kann durch geeignete Auswertung im Auswerteblock (E) zur Drehzahlermittlung herangezogen werden. Weil der Motor (M) während der Meßphase weiter mit Strom versorgt wird, bleibt die Drehzahl konstant. Die Meßphase kann entsprechend lang sein.

[4] Nach der erfolgten Messung wird der Motortreiber (D) eingeschaltet und die Stromquelle (B) ausgeschal-

[0013] Je nach gestellten Anforderungen kann die Stromquelle (B) unterschiedlich aufgebaut werden:

1. Aufwendigste und genaueste Variante: Der Strom (I\_soll) wird in Abhängigkeit von der Solldrehzahl (n\_soll) mittels einer Software- oder Hardwarefunktion in der Sollwertvorgabeeinrichtung (A) ermittelt und aufgeschaltet.

2. Es wird eine konstante Stromquelle (B) verwendet, die auf den Arbeitspunkt des Regelkreises (C, D, E) optimiert ist. In diesem Fall kann die Sollwertvorgabeein-

richtung (A) entfallen.

3. Die Stromquelle (B) wird in einfachster Form durch einen Widerstand realisiert. Dann reduziert sich die Stromquelle (B) auf eine Serienschaltung eines Schalters (i. A. ein Halbleiterschalter) und eines Widerstan-

4. Die Stromquelle (B) und der Motortreiber (D) sind gemeinsam in Form eines integrierten Schaltkreises ausgebildet, wodurch die Anzahl der Bauteile reduziert

5. Die Stromquelle (B) und der Motortreiber (D) können einen gemeinsamen Leistungstransistor besitzen.

[0014] Der Auswerteblock (E) für die Motorspannung (U Mot) kann in Form einer Hardwareschaltung oder durch einen Softwarealgorithmus realisiert werden.

### Bezugszeichen

A Sollwertvorgabeeinrichtung

B Stromquelle

C Drehzahlregler

D Motortreiber

E Auswerteblock (für die Motorspannung U\_Mot)

C, D, E Regelkreis

M Motor

60 I\_soll Sollstromstärke

n\_ist Istdrehzahl

n\_soll Solldrehzahl

PWM pulsweitenmodulierte Spannung

U\_Mot Motorspannung

### Patentansprüche

1. Schaltung zur sensorlosen Drehzahlmessung eines

DE 199 3	1
3	
Gleichstrommotors mit einem Motortreiber (D), der den Motor (M) mittels einer pulsweitenmodulierten Spannung (PWM) oder einer von einem Schaltregler erzeugten Spannung an-	
steuert, mit einem Auswerteblock (E) für die Motorspannung (U_Mot), welcher die Istdrehzahl (n_ist) des Motors (M) in einer Drehzahlmeßphase bei ausgeschaltetem	5
(O_mot) bestimme,	10
mit einem Drehzahlregler (C), welcher den Motortreiber (D) in Abhängigkeit von der Istdrehzahl (n_ist) und der Solldrehzahl (n_soll) des Motors (M) ansteuert, und einer Stromquelle (B), welche den Motor (M) in der Drehzahlmeßphase mit einem konstanten Strom versorgt.	15
2. Schaltung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß eine Sollwertvorgabeeinrichtung (A) der Stromquelle (B) eine Sollstromstärke (I_soll) in Abhängigkeit von der Solldrehzahl (n_soll) vorgibt.  3. Schaltung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die Stromquelle (B) auf den Arbeitspunkt des aus dem Drehzahlregler (C), dem Motortreiber (D) und	20
dem Auswerteblock (E) bestehenden Regelkreises (C, D, E) optimiert ist.	25
4. Schaltung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die Stromquelle (B) durch einen Widerstand und einen Halbleiterschalter realisiert ist.	•
5 Schaltung pach Anspruch 1 dadurch gekennzeich-	

- ızeicherstand zeich-
- net, daß die Stromquelle (B) und der Motortreiber (D) 30 gemeinsam als integrierter Schaltkreis ausgebildet sind.
- 6. Schaltung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die Stromquelle (B) und der Motortreiber (D) einen gemeinsamen Leistungstransistor aufweisen.
- 7. Verfahren zur sensorlosen Drehzahlmessung eines Gleichstrommotors mittels einer Schaltung nach einem der Ansprüche 1 bis 6, gekennzeichnet durch folgende Verfahrensschritte:
  - [1] der Motor (M) wird mit Hilfe der pulsweiten- 40 modulierten Spannung (PWM) oder der von einem Schaltregler erzeugten Spannung angesteu-
  - [2] zu Beginn der Drehzahlmeßphase wird der Motortreiber (D) ausgeschaltet und die Strom- 45 quelle (B) eingeschaltet,
  - [3] der Auswerteblock (E) wertet die Frequenz der Motorspannung (U\_Mot) aus,
  - [4] nach erfolgter Drehzahlmessung wird der Motortreiber (D) eingeschaltet und die Stromquelle 50 (B) ausgeschaltet.

Hierzu 2 Seite(n) Zeichnungen

55

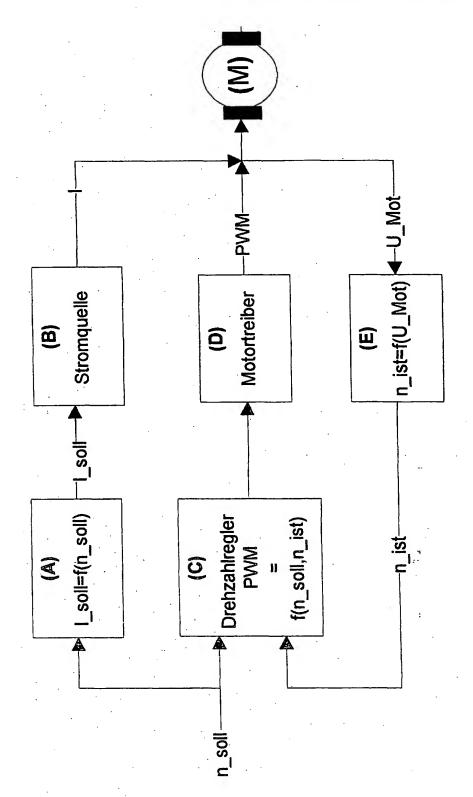
60

- Leerseite -

Nummer: Int. Cl.<sup>7</sup>: Veröffentlichungstag:

DE 199 31 921 C2 G 01 P 3/44

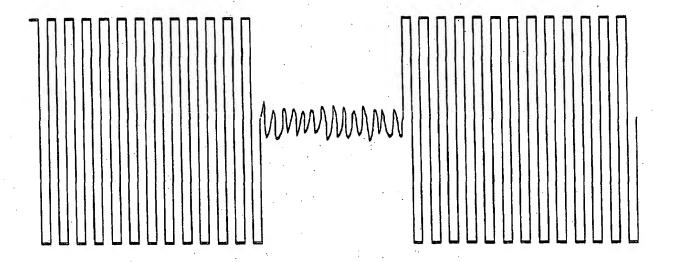
14. März 2002



Fig

Nummer: Int. Cl.<sup>7</sup>: Veröffentlichungstag:

Fig 2



[2] [3] Meßphase

[1] Ansteuerung mittels PWM

[4] Ansteuerung mittels PWM